

### PAUTA PREGUNTA 3 - CONTROL 3

a) Considere

$$G(s) = \ln\left(\frac{s^2 + 2s - 8}{s^2 + 2s + 10}\right).$$

Muestre que  $G(s) \rightarrow 0$  cuando  $s \rightarrow +\infty$ , y encuentre una función continua  $g(t)$ , para  $t > 0$ , tal que  $\mathcal{L}[g(t)](s) = G(s)$ .

**Respuesta:** Asumimos que  $\mathcal{L}[g(t)](s) = G(s)$ , calculamos la derivada de  $G(s)$  y aplicamos la propiedad correspondiente.

$$\begin{aligned}\mathcal{L}[tg(t)](s) &= -\frac{d}{ds}\mathcal{L}[g(t)](s) \\ &= -\frac{d}{ds}\ln\left(\frac{s^2 + 2s - 8}{s^2 + 2s + 10}\right) \\ &= -\frac{d}{ds}(\ln(s+4) + \ln(s-2) - \ln(s^2 + 2s + 10)) \\ &= \frac{2s+2}{s^2 + 2s + 10} - \frac{1}{s+4} - \frac{1}{s-2} \\ &= \frac{2(s+1)}{(s+1)^2 + 9} - \frac{1}{s+4} - \frac{1}{s-2} \\ &= 2\mathcal{L}[\cos(3t)](s+1) - \mathcal{L}[e^{-4t}](s) - \mathcal{L}[e^{2t}](s) \\ &= 2\mathcal{L}[e^{-t}\cos(3t)](s) - \mathcal{L}[e^{-4t}](s) - \mathcal{L}[e^{2t}](s).\end{aligned}$$

Por lo tanto

$$g(t) = \frac{2e^{-t}\cos(3t) - e^{-4t} - e^{2t}}{t},$$

que es continua para  $t > 0$ .

#### Distribución de puntajes:

- Aplica propiedad de la derivada c/r a  $s$  (0, 5 pts).
- Calcula la derivada y hace arreglos algebraicos necesarios (0, 3 pts).
- Reconoce transformadas conocidas (0, 4 pts).
- Aplica regla de la traslación en la variable  $s$  (0, 6 pts).
- Concluye notando además la continuidad (0, 2 pts).

b) Considere las funciones

$$\varphi(t) = \begin{cases} 2t - \pi & \text{si } t < \pi \\ \pi & \text{si } t \geq \pi \end{cases} \quad \text{y} \quad \psi(t) = \begin{cases} 0 & \text{si } t < \pi \\ e^{\pi-t}\text{sen}(t) & \text{si } t \geq \pi \end{cases}$$

1. Expresé  $\varphi$  y  $\psi$  usando funciones de Heaviside.

**Respuesta:**

$$\begin{aligned}\varphi(t) &= (1 - H(t - \pi)) \cdot (2t - \pi) + \pi H(t - \pi). \\ \psi(t) &= H(t - \pi)e^{\pi-t} \text{sen}(t)\end{aligned}$$

Observación: La función  $H(t - \pi)$  también se puede escribir como  $H_\pi(t)$ .

**Distribución de puntajes:**

- Expresa  $\varphi$  (0, 5 pts).
- Expresa  $\psi$  (0, 5 pts).

II. Encuentre la transformada de Laplace  $\mathcal{L}[\varphi * \psi](s)$  de la convolución de ambas funciones.

**Respuesta:**

$$\begin{aligned}\mathcal{L}[\varphi * \psi](s) &= \mathcal{L}[\varphi](s) \cdot \mathcal{L}[\psi](s) \\ &= \mathcal{L}[(1 - H(t - \pi)) \cdot (2t - \pi) + \pi H(t - \pi)](s) \cdot \mathcal{L}[H(t - \pi)e^{\pi-t} \text{sen}(t)](s) \\ &= \mathcal{L}[2t - \pi + H(t - \pi) \cdot (2\pi - 2t)](s) \cdot \mathcal{L}[H(t - \pi)e^{\pi-t} \text{sen}(t)](s) \\ &= \left( \frac{2}{s^2} - \frac{\pi}{s} + e^{-\pi s} \mathcal{L}[-2t](s) \right) (e^{-\pi s} \mathcal{L}[e^{-t} \text{sen}(t + \pi)](s)) \\ &= \left( \frac{2}{s^2} - \frac{\pi}{s} - \frac{2e^{-\pi s}}{s^2} \right) (e^{-\pi s} \mathcal{L}[\text{sen}(t + \pi)](s + 1)) \\ &= \left( \frac{2}{s^2} - \frac{\pi}{s} - \frac{2e^{-\pi s}}{s^2} \right) (e^{-\pi s} \mathcal{L}[-\text{sen}(t)](s + 1)) \\ &= \left( \frac{2}{s^2} - \frac{\pi}{s} - \frac{2e^{-\pi s}}{s^2} \right) \left( -e^{-\pi s} \frac{1}{(s + 1)^2 + 1} \right)\end{aligned}$$

**Distribución de puntajes:**

- Aplica fórmula de la derivada de la convolución (0, 3 pts).
- Aplica propiedad de traslación en la variable  $t$  (donde aparecen funciones de Heaviside) (0, 3 pts).
- Aplica propiedad de traslación en la variable  $s$  (0, 2 pts).
- Calcula transformadas conocidas (potencia de  $t$ , seno) (0, 2 pts).

III. Usando antitransformada de Laplace, calcule la convolución  $\varphi * \psi$ .

**Respuesta:** Desarrollamos la expresión obtenida en la parte anterior

$$\mathcal{L}[\varphi * \psi](s) = e^{-\pi s} \frac{\pi}{s(s^2 + 2s + 2)} - e^{-\pi s} \frac{2}{s^2(s^2 + 2s + 2)} + e^{-2\pi s} \frac{2}{s^2(s^2 + 2s + 2)}.$$

Notamos que

$$\begin{aligned}
\frac{\pi}{s(s^2 + 2s + 2)} &= \frac{\pi}{2} \left[ \frac{1}{s} - \frac{s+2}{s^2 + 2s + 2} \right] \\
&= \frac{\pi}{2} \left[ \frac{1}{s} - \frac{s+2}{(s+1)^2 + 1} \right] \\
&= \frac{\pi}{2} \left[ \frac{1}{s} - \frac{s+1}{(s+1)^2 + 1} - \frac{1}{(s+1)^2 + 1} \right] \\
&= \frac{\pi}{2} (\mathcal{L}[1](s) - \mathcal{L}[\cos(t)](s+1) - \mathcal{L}[\sin(t)](s+1)) \\
&= \frac{\pi}{2} (\mathcal{L}[1](s) - \mathcal{L}[e^{-t} \cos(t)](s) - \mathcal{L}[e^{-t} \sin(t)](s)) \\
&= \frac{\pi}{2} \mathcal{L}[1 - e^{-t} \cos(t) - e^{-t} \sin(t)](s).
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\frac{2}{s^2(s^2 + 2s + 2)} &= \frac{s+1}{s^2 + 2s + 2} + \frac{1}{s^2} - \frac{1}{s} \\
&= \frac{s+1}{(s+1)^2 + 1} + \frac{1}{s^2} - \frac{1}{s} \\
&= \mathcal{L}[\cos(t)](s+1) + \mathcal{L}[t](s) - \mathcal{L}[1](s) \\
&= \mathcal{L}[e^{-t} \cos(t)](s) + \mathcal{L}[t](s) - \mathcal{L}[1](s) \\
&= \mathcal{L}[e^{-t} \cos(t) + t - 1](s).
\end{aligned}$$

Por lo tanto

$$\begin{aligned}
\mathcal{L}[\varphi * \psi](s) &= e^{-\pi s} \frac{\pi}{s(s^2 + 2s + 2)} - e^{-\pi s} \frac{2}{s^2(s^2 + 2s + 2)} + e^{-2\pi s} \frac{2}{s^2(s^2 + 2s + 2)} \\
&= e^{-\pi s} \frac{\pi}{2} \mathcal{L}[1 - e^{-t} \cos(t) - e^{-t} \sin(t)](s) \\
&\quad - e^{-\pi s} \mathcal{L}[e^{-t} \cos(t) + t - 1](s) \\
&\quad + e^{-2\pi s} \mathcal{L}[e^{-t} \cos(t) + t - 1](s) \\
&= \frac{\pi}{2} \mathcal{L}[H(t - \pi) \cdot (1 - e^{-t+\pi} \cos(t - \pi) - e^{-t+\pi} \sin(t - \pi))](s) \\
&\quad - \mathcal{L}[H(t - \pi) \cdot (e^{-t+\pi} \cos(t - \pi) + t - \pi - 1)](s) \\
&\quad + \mathcal{L}[H(t - 2\pi) \cdot (e^{-t+2\pi} \cos(t - 2\pi) + t - 2\pi - 1)](s) \\
&= \frac{\pi}{2} \mathcal{L}[H(t - \pi) \cdot (1 + e^{-t+\pi} \cos(t) + e^{-t+\pi} \sin(t))](s) \\
&\quad - \mathcal{L}[H(t - \pi) \cdot (-e^{-t+\pi} \cos(t) + t - \pi - 1)](s) \\
&\quad + \mathcal{L}[H(t - 2\pi) \cdot (e^{-t+2\pi} \cos(t) + t - 2\pi - 1)](s).
\end{aligned}$$

y aplicando antitransformada obtenemos

$$\begin{aligned}
\varphi * \psi(t) &= \frac{\pi}{2} H(t - \pi) \cdot (1 + e^{-t+\pi} \cos(t) + e^{-t+\pi} \sin(t)) \\
&\quad - H(t - \pi) \cdot (-e^{-t+\pi} \cos(t) + t - \pi - 1) \\
&\quad + H(t - 2\pi) \cdot (e^{-t+2\pi} \cos(t) + t - 2\pi - 1).
\end{aligned}$$

**Distribución de puntajes:**

- Usa linealidad de la transformada (0, 1 pts).
- Aplica fracciones parciales (0, 2 pts).
- Realiza los arreglos algebraicos necesarios (0, 2 pts).
- Reconoce transformadas de funciones conocidas (0, 3 pts).
- Aplica propiedad de traslación en la variable  $s$  (0, 5 pts).
- Aplica propiedad de traslación en la variable  $t$  (funciones Heaviside) (0, 5 pts).
- Aplica antitransformada y concluye (0, 2 pts).